

面白い曲線を作る

転がる 2 次曲線が作る曲線

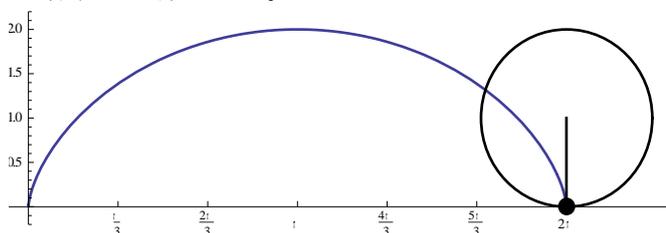
Cycloid から Unduloid

松本睦郎 (札幌北高等学校)

物体を転がすと、様々な美しい曲線が完成する。今回は、いくつかの 2 次曲線を転がしてできる曲線を、Mathematica で作成してみた。

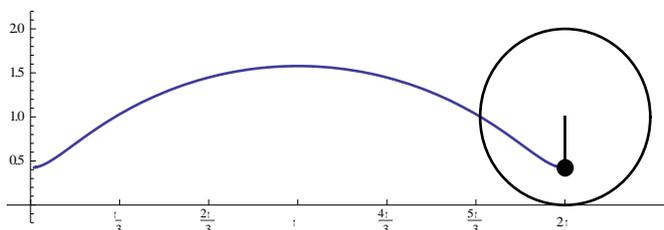
Episode1 Cycloid

代表的な、2 次曲線 $\text{円 } x^2 + y^2 = 1$ を転がしてできる円周上の点の軌跡サイクロイド (Cycloid) は有名な曲線である。



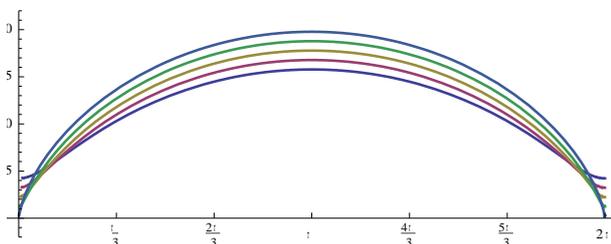
$$x = \theta - \sin\theta, y = 1 - \cos\theta$$

サイクロイドのスポークの長さを 1 から $\frac{1}{\sqrt{3}}$ に短くした曲線をトロコイド (Trochoid) と呼ぶ。



$$x = \theta - R\sin\theta, y = 1 - R\cos\theta, R = \frac{1}{\sqrt{3}}$$

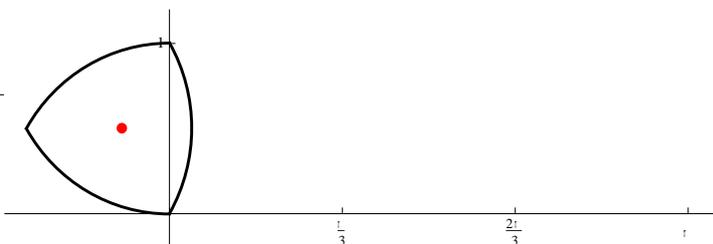
R の値を、いろいろに変化させると変化がわかる。



Episode2 Reuleaux

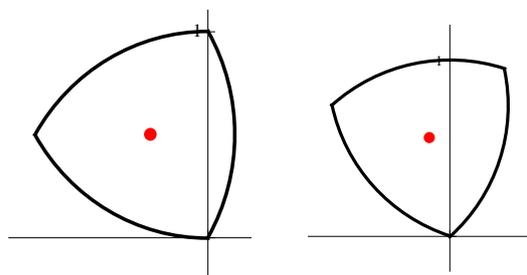
さて、円と同じ定幅図形である、ルーローの三角形を転がしたときにできる、中心の軌跡はどのような曲線になるのだろうか？

Step1 最初の $\frac{\pi}{3}$ ラジアン回転について

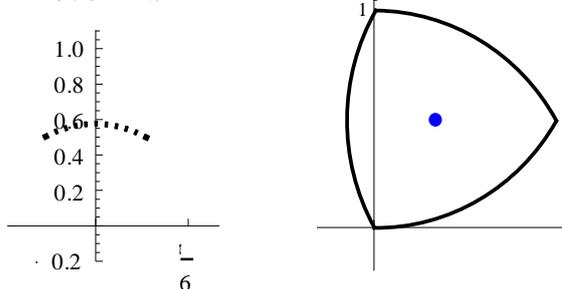


初期状態から、 $\frac{\pi}{3}$ 転がった状態を比較すると (↓)

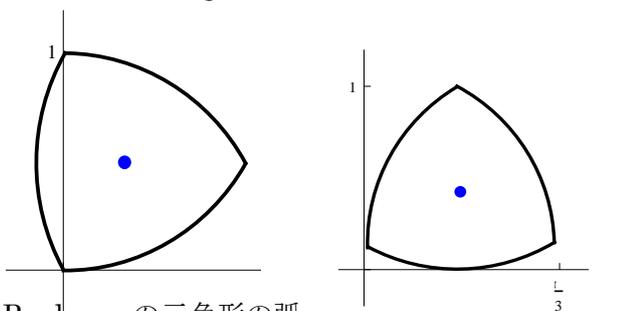
のような、原点 O を中心とし、半径 $\frac{1}{\sqrt{3}}$ 、回転角 $\frac{\pi}{3}$ の



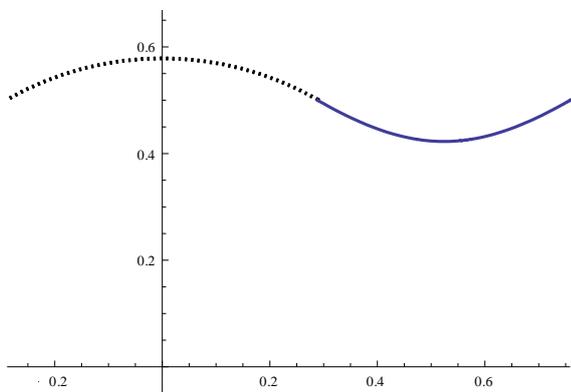
円弧 (↓) を描くことがわかる。



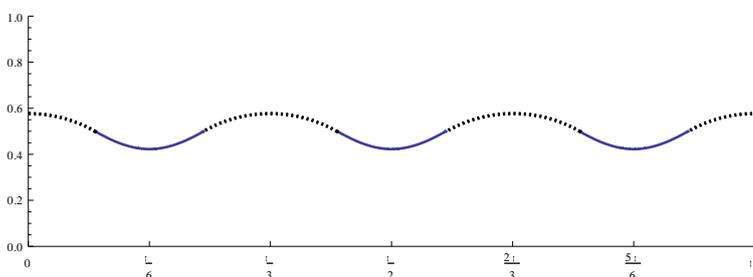
Step 2 次の $\frac{\pi}{3}$ ラジアン回転について



Reuleaux の三角形の弧を転がるように動く。中心は Trochoid 曲線の一部であることがわかる。この回転 $\frac{\pi}{3}$ の回転によって、Step1 の初期状態に戻る。なので、その後は、中心の軌跡の方程式は、周期関数となる。(↓点線部分が円、実線部分が Trochoid)

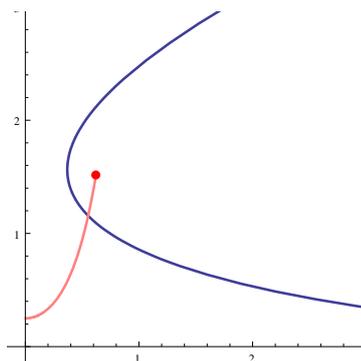
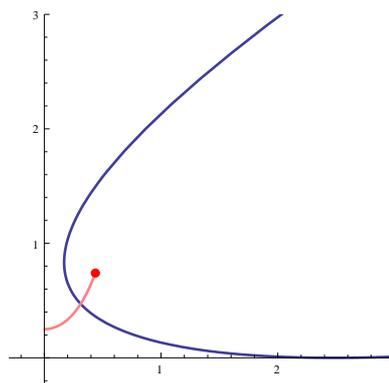
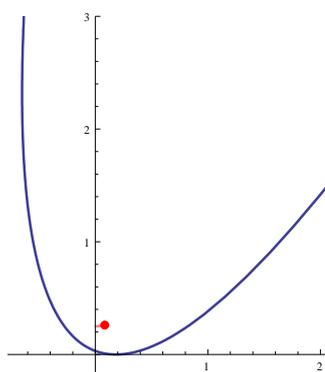
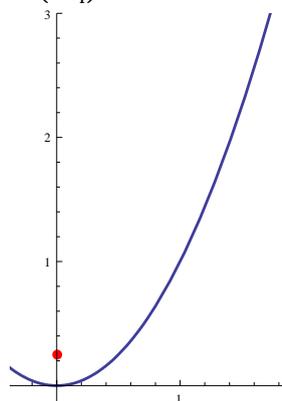


「円弧」と「Trochoid」を接続した、微分可能ななめらかな曲線が、Reuleaux の三角形の中心が描く曲線になる。(↓)



Episode3 放物線

放物線 $y = x^2$ のグラフ (↓) を x 軸上を転がすと、焦点 $F(0, \frac{1}{4})$ が描く軌跡を求めてみよう。



2 次関数 $y = x^2$ 上の点 $P(p, p^2)$ における接線の傾き

を求める。 $\frac{dy}{dx} = 2x$ より、接線の傾き $= 2p$

X 軸の正の部分と、この接線とのなす角 α とすると、
 $\tan \alpha = 2p$ から、

$$\cos \alpha = \frac{1}{\sqrt{1 + 4p^2}}$$

$$\sin \alpha = \frac{2p}{\sqrt{1 + 4p^2}}$$

と表示できる。

原点 O を中心として $-\alpha$ 回転する、変換行列 T_p は、

$$T_p = \begin{pmatrix} \cos \alpha & \sin \alpha \\ -\sin \alpha & \cos \alpha \end{pmatrix} = \frac{1}{\sqrt{1 + 4p^2}} \begin{pmatrix} 1 & 2p \\ -2p & 1 \end{pmatrix} \quad \dots \textcircled{1}$$

原点 O から $P(p, p^2)$ までの曲線の長さ S_p は、

$$S_p = \int_0^p \sqrt{1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2} dx = \int_0^p \sqrt{1 + 4x^2} dx$$

$$2x = \frac{e^t - e^{-t}}{2}$$

とおくと、

$$\frac{dy}{dt} = \frac{1}{4}(e^t + e^{-t})$$

$e^t > 0$ より

$$e^t = 2x + \sqrt{4x^2 + 1}$$

$$t = \log(2x + \sqrt{4x^2 + 1})$$

x	$0 \rightarrow p$
t	$0 \rightarrow \log(2p + \sqrt{4p^2 + 1})$

$$S_p = \int_0^{\log(2p + \sqrt{4p^2 + 1})} \sqrt{1 + \frac{(e^t - e^{-t})^2}{2}} \frac{dx}{dt} dt$$

$$= \frac{1}{8} \int_0^{\log(2p + \sqrt{4p^2 + 1})} (e^t + e^{-t})^2 dt$$

$$= \frac{p}{2} \sqrt{4p^2 + 1} + \frac{1}{4} \log(2p + \sqrt{4p^2 + 1}) \quad \dots \textcircled{2}$$

2 次関数 $y = x^2$ が転がる時の、焦点 $F(0, \frac{1}{4})$ の軌跡の方程式を求める。

Step1 $P(p, p^2)$ が原点 O に重なる様に平行移動する。

焦点 $F(0, \frac{1}{4})$ は、 $F_1(-p, \frac{1}{4} - p^2)$ に移動する。

Step2 $F_1(-p, \frac{1}{4} - p^2)$ を原点中心に $-\alpha$ 回転する。

$$\frac{1}{\sqrt{1 + 4p^2}} \begin{pmatrix} 1 & 2p \\ -2p & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -p \\ \frac{1}{4} - p^2 \end{pmatrix}$$

$$= \sqrt{1 + 4p^2} \begin{pmatrix} -\frac{p}{2} \\ \frac{1}{4} \end{pmatrix}$$

この点を F_2 とする。

Step3 F_2 を X 軸方向へ S_p 平行移動する。

$$\begin{cases} x = \frac{1}{4} \log(2p + \sqrt{4p^2 + 1}) \dots \textcircled{2} \\ y = \frac{1}{4} \sqrt{1 + 4p^2} \dots \textcircled{3} \end{cases}$$

となり、 p をパラメーターとする、焦点 F の軌跡の方程式が得られる。

Step4 パラメーター p を消去する。

②より

$$e^{4x} = 2p + \sqrt{4p^2 + 1}$$

$$e^{-4x} = \frac{1}{2p + \sqrt{4p^2 + 1}} = -2p + \sqrt{1 + 4p^2}$$

これらより、

$$e^{4x} - e^{-4x} = 4p$$

$$p = \frac{1}{4}(e^{4x} - e^{-4x})$$

この式を③へ代入すると

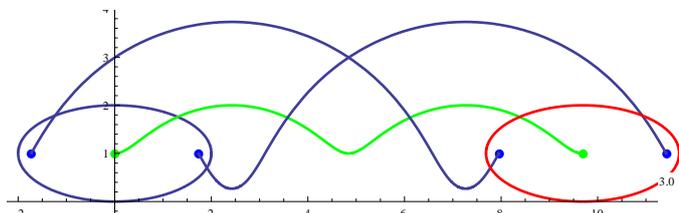
$$y = \frac{1}{8}(e^{4x} + e^{-4x})$$

つまり、求める焦点 F の軌跡は、
 Catenary 曲線になる。

Episode4 楕円

$$\frac{x^2}{2^2} + \frac{(y-1)^2}{1^2} = 1$$

を、 x 軸上を転がすとき、焦点 中心の軌跡を求め
る。(↓)



焦点 $F_1(\sqrt{3}, 1), F_2(-\sqrt{3}, 1)$ 、中心 $O_1(0,1)$ である。
この楕円のパラメーター表示は、

$$\begin{cases} x = 2\cos\alpha \\ y = \sin\alpha + 1 \end{cases}$$

楕円上の点 $P(2\cos\alpha, \sin\alpha + 1)$ における接線の傾
きを求める。

$$\frac{dx}{d\alpha} = -2\sin\alpha, \frac{dy}{d\alpha} = \cos\alpha$$

$$\frac{dy}{dx} = -\frac{\cos\alpha}{2\sin\alpha}$$

この接線と x 軸の正の部分とのなす角 θ とすると、

$$\tan\theta = -\frac{1}{2} \times \frac{\cos\alpha}{\sin\alpha}$$

より、

$$\cos\theta = -\frac{2\sin\alpha}{\sqrt{3\sin^2\alpha + 1}}, \sin\theta = \frac{1}{2} \times \frac{\cos\alpha}{\sqrt{3\sin^2\alpha + 1}}$$

原点 O を中心として、 $-\theta$ 回転する変換行列 T_θ は、

$$T_\theta = \frac{1}{\sqrt{3\sin^2\alpha + 1}} \begin{pmatrix} 2\sin\alpha & -\cos\alpha \\ \cos\alpha & 2\sin\alpha \end{pmatrix}$$

原点 O から、楕円周上の点 $P(2\cos\alpha, \sin\alpha + 1)$ ま
での楕円周上の長さ、 $s(\alpha)$ を求める。

$$s(\alpha) = \int_{-\frac{\pi}{2}}^{\alpha} \sqrt{1 + 3\sin^2 t} dt$$

この積分は、第 2 種楕円積分と呼ばれている。
積分計算が複雑になるので、この積分結果を $s(\alpha)$

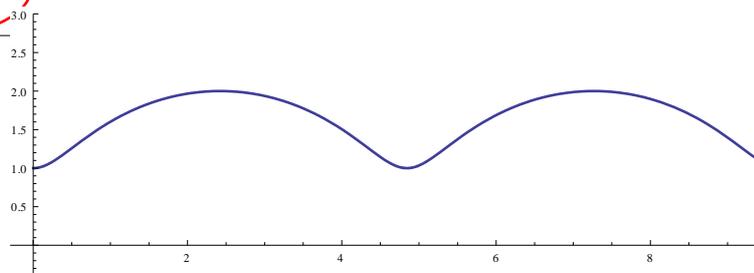
として、扱う。

さて、中心 $O_1(0,1)$ の軌跡を求める。

楕円上の点 $P(2\cos\alpha, \sin\alpha + 1)$ が原点になるよう
に平行移動する。 $O_1(0,1)$ は、 $O_2(-2\cos\alpha, \sin\alpha)$
に移動する。更に、この O_2 を原点 O を中心として、
 $-\theta$ 回転し、 x 軸方向に $s(\alpha)$ 平行移動すると、軌跡
の方程式が得られる。

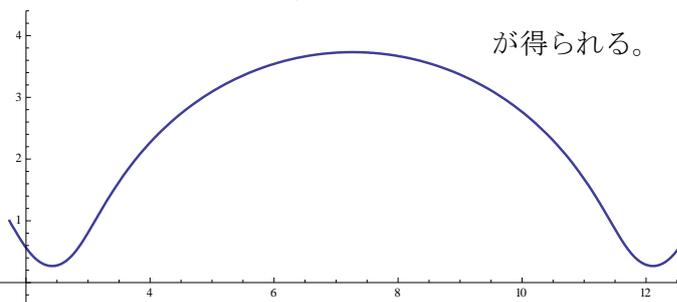
中心 $O_1(0,1)$ の描く曲線のパラメーター表示は、

$$\frac{1}{\sqrt{3\sin^2\alpha + 1}} \begin{pmatrix} 2\sin\alpha & -\cos\alpha \\ \cos\alpha & 2\sin\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2\cos\alpha \\ \sin\alpha \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} s(\alpha) \\ 0 \end{pmatrix}$$



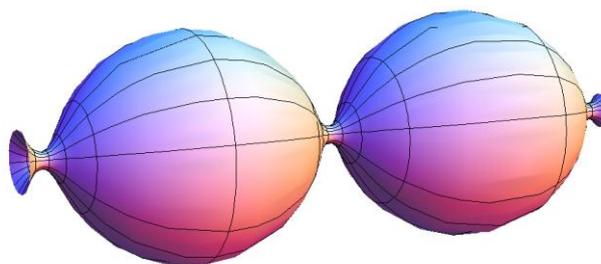
次に、焦点 $F_1(\sqrt{3}, 1)$ の軌跡を求める。
同様に、

$$\frac{1}{\sqrt{3\sin^2\alpha + 1}} \begin{pmatrix} 2\sin\alpha & -\cos\alpha \\ \cos\alpha & 2\sin\alpha \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \sqrt{3} - 2\cos\alpha \\ \sin\alpha \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} s(\alpha) \\ 0 \end{pmatrix}$$



が得られる。

X 軸について回転してできる立体は、美しい。
この立体を Unduloid と言う。



松本睦郎 (札幌北高等学校)